

Παρουσίαση για χρήση με το σύγγραμμα, **Αλγόριθμοι Σχεδίαση και Εφαρμογές**, των M. T. Goodrich and R. Tamassia, Wiley, 2015 (στα ελληνικά από εκδόσεις M. Γκιούρδας)

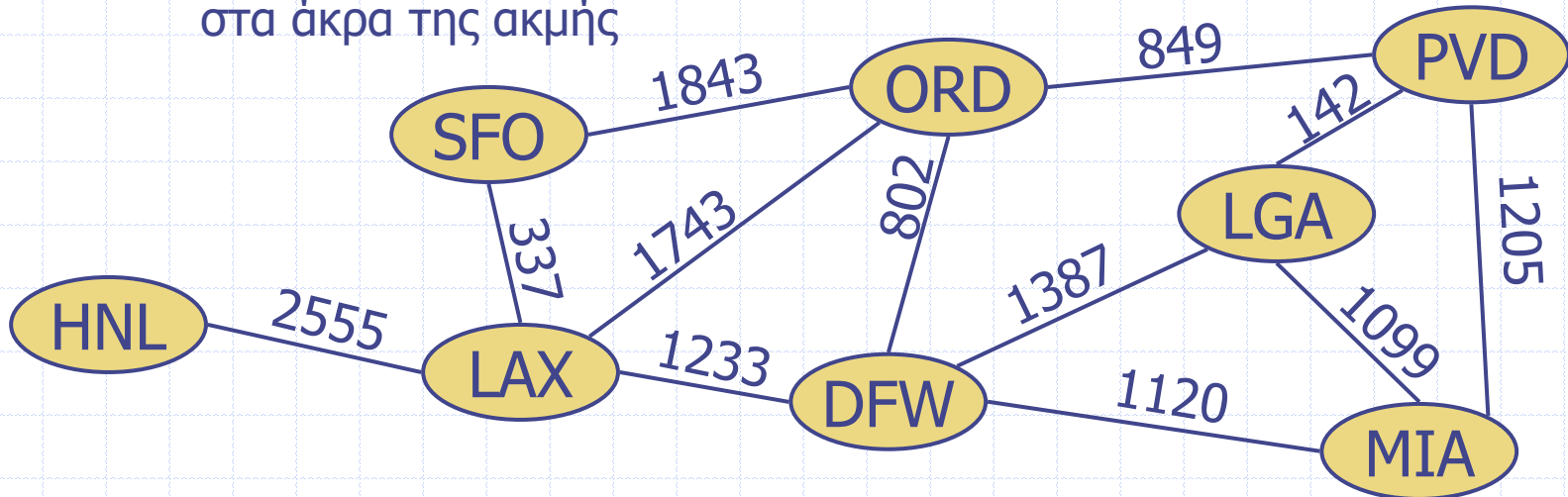
Συντομότερες διαδρομές



Lightning strike, 2009. U.S. government image. NOAA.

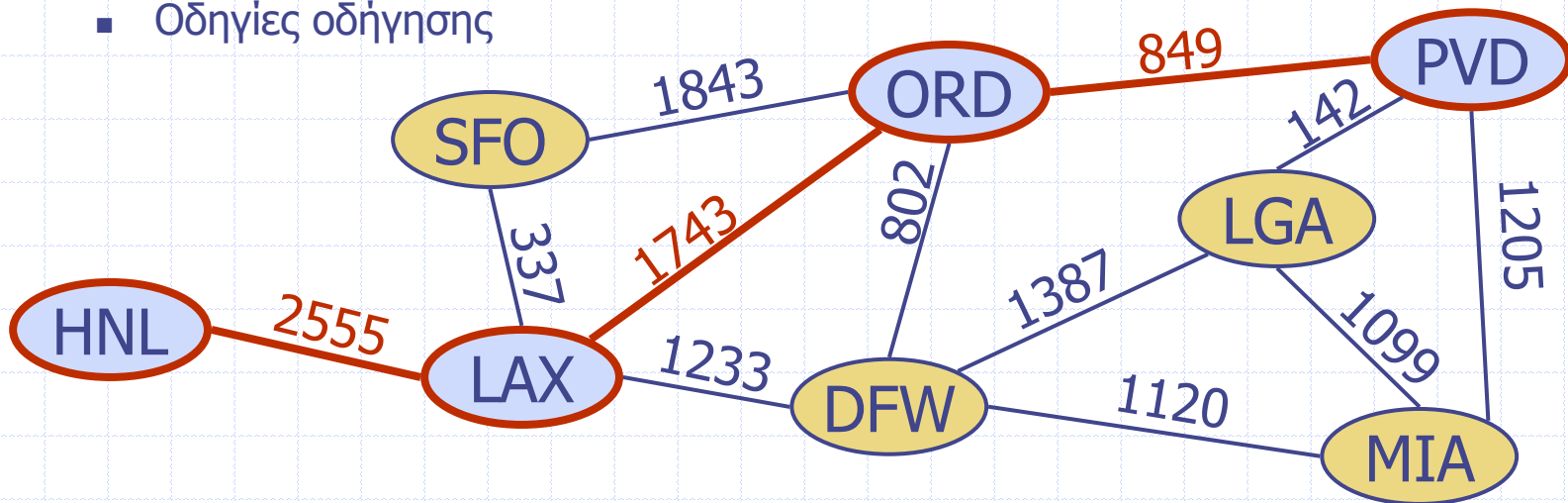
Σταθμισμένοι γράφοι

- Σε έναν σταθμισμένο γράφο, κάθε ακμή συσχετίζεται με μία αριθμητική τιμή, που ονομάζεται βάρος της ακμής.
- Τα βάρη των ακμών μπορούν να αντιπροσωπεύουν αποστάσεις, κόστη, κτλ.
- Παράδειγμα:
 - Σε ένα γράφο αεροπορικών πτήσεων, το βάρος μιας ακμής αντιπροσωπεύει την απόσταση σε μίλια μεταξύ των αεροδρομίων στα άκρα της ακμής



Συντομότερες διαδρομές

- Δεδομένου ενός σταθμισμένου γράφου και δύο κορυφών u και v θέλουμε να βρούμε τη διαδρομή με το μικρότερο συνολικό βάρος μεταξύ των κορυφών u και v .
 - Το μήκος της διαδρομής είναι το άθροισμα των βαρών των ακμών που περιέχει.
- Παράδειγμα:
 - Η συντομότερη διαδρομή μεταξύ Providence και Honolulu
- Εφαρμογές
 - Δρομολόγηση πακέτων Internet
 - Κρατήσεις πτήσεων
 - Οδηγίες οδήγησης



Ιδιότητες συντομότερης διαδρομής

Ιδιότητα 1:

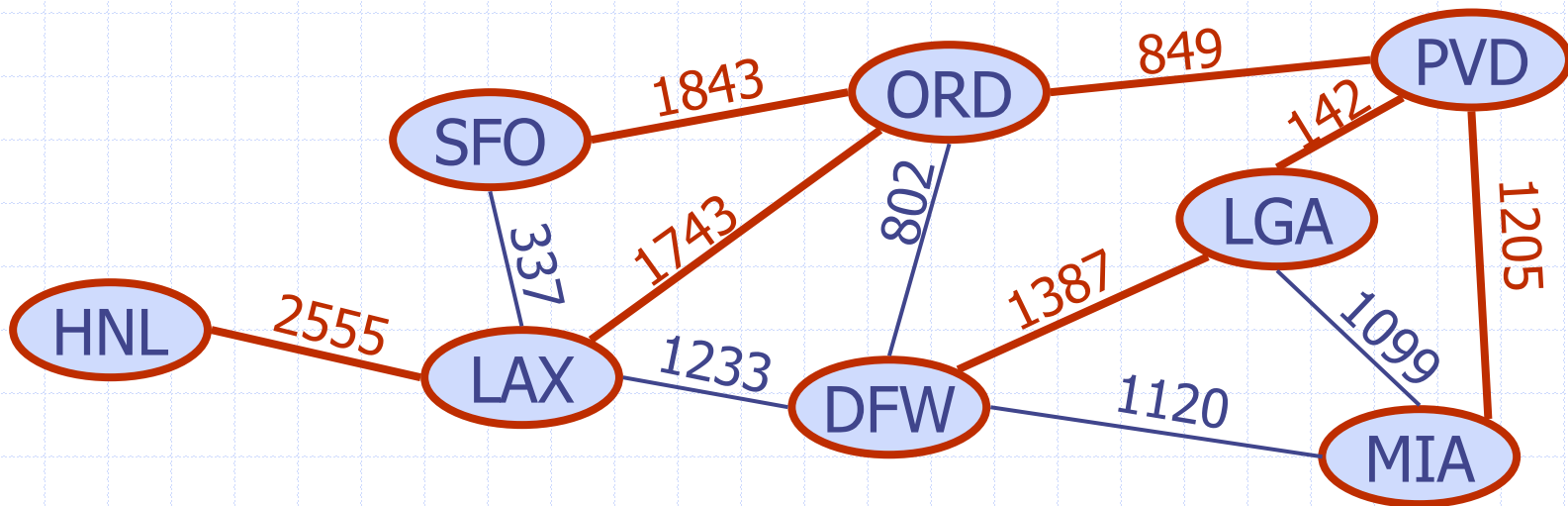
Μια υπό-διαδρομή της συντομότερης διαδρομής είναι η ίδια μια συντομότερη διαδρομή.

Ιδιότητα 2:

Υπάρχει ένα δένδρο συντομότερων διαδρομών από την αρχική κορυφή προς όλες τις άλλες κορυφές.

Παράδειγμα:

Δένδρο συντομότερων διαδρομών από Providence.



Ο αλγόριθμος του Dijkstra

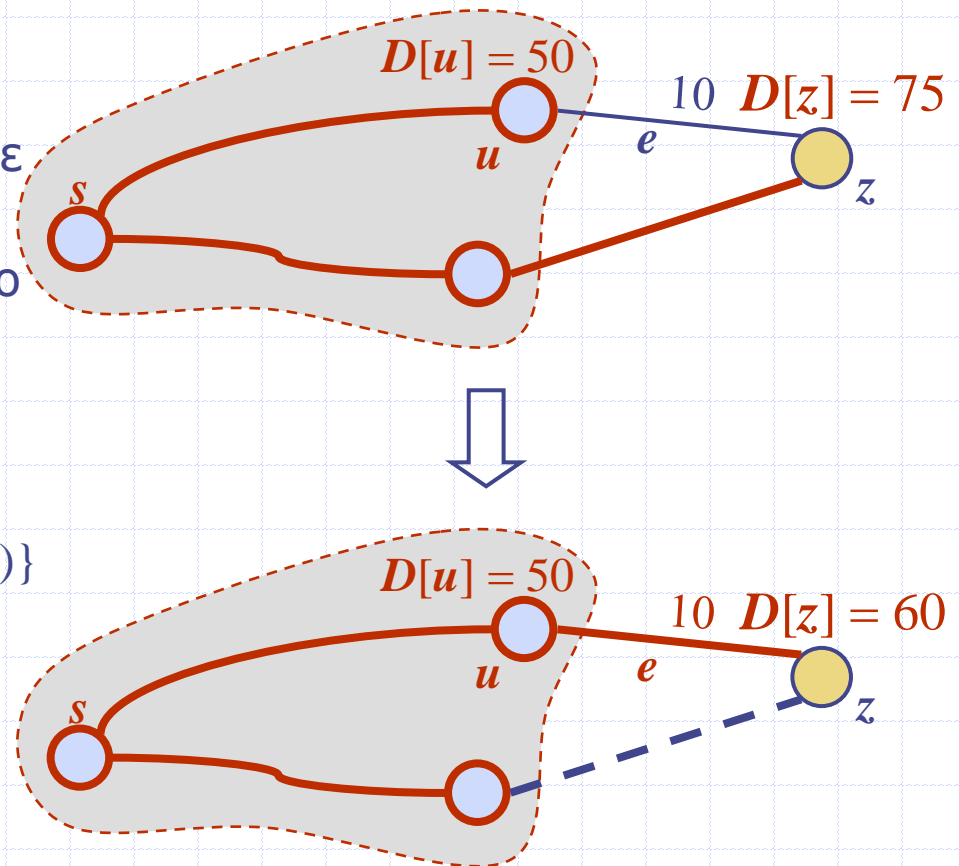
- Η απόσταση μίας κορυφής v από μία κορυφή s είναι το μήκος της συντομότερης διαδρομής ανάμεσα στις s και v
- Ο αλγόριθμος του Dijkstra υπολογίζει τις αποστάσεις όλων των κορυφών από μια δεδομένη αρχική κορυφή s
- Υποθέσεις:
 - ο γράφος είναι συνεκτικός
 - οι ακμές είναι μη κατευθυνόμενες
 - τα βάρη των ακμών είναι **μη αρνητικά**
- Ξεκινώντας από την κορυφή s αναπτύσσουμε ένα «**σύννεφο**» κορυφών, που εν τέλει θα συμπεριλάβει όλες τις κορυφές.
- Αποθηκεύουμε με κάθε κορυφή v μια **ετικέτα** $D[v]$ που αντιπροσωπεύει την απόσταση της κορυφής v από την s στον υπογράφο που αποτελείται από το σύννεφο και τις γειτονικές του κορυφές
- Σε κάθε βήμα:
 - Προσθέτουμε στο σύννεφο την κορυφή u εκτός του σύννεφου με την μικρότερη ετικέτα απόστασης, $D[u]$
 - Ενημερώνουμε τις ετικέτες των γειτονικών ακμών της u

Χαλάρωση ακμών

Χαλάρωση ακμής: ενημέρωση σε καλύτερη τιμή της συντομότερης διαδρομής αν χρησιμοποιηθεί η ακμή

- Θεωρήστε μία ακμή $e = (u, z)$ έτσι ώστε
 - η u να είναι η κορυφή που πλέον πρόσφατα προστέθηκε στο σύννεφο
 - η z να μην είναι στο σύννεφο
- Η διαδικασία χαλάρωσης της ακμής e ενημερώνει την απόσταση $d(z)$ ως εξής:

$$D[z] \leftarrow \min\{D[z], D[u] + \text{weight}(e)\}$$



Ο αλγόριθμος του Dijkstra

Algorithm DijkstraShortestPaths(G, v):

Input: A simple undirected weighted graph G with nonnegative edge weights, and a distinguished vertex v of G

Output: A label, $D[u]$, for each vertex u of G , such that $D[u]$ is the distance from v to u in G

$D[v] \leftarrow 0$

for each vertex $u \neq v$ of G **do**

$D[u] \leftarrow +\infty$

Let a priority queue, Q , contain all the vertices of G using the D labels as keys.

while Q is not empty **do**

 // pull a new vertex u into the cloud

$u \leftarrow Q.\text{removeMin}()$

for each vertex z adjacent to u such that z is in Q **do**

 // perform the *relaxation* procedure on edge (u, z)

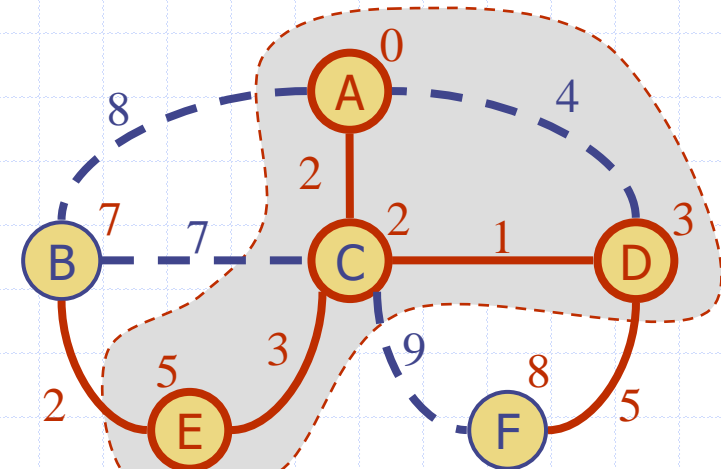
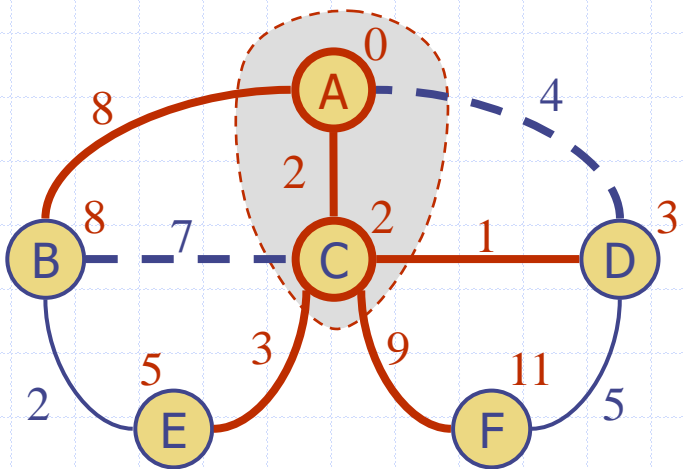
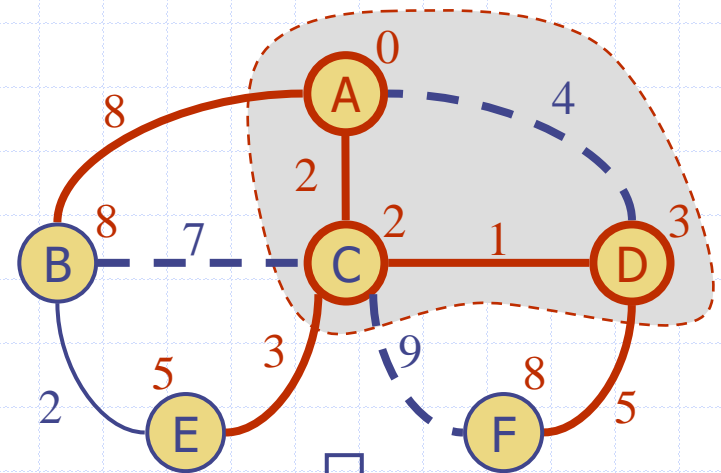
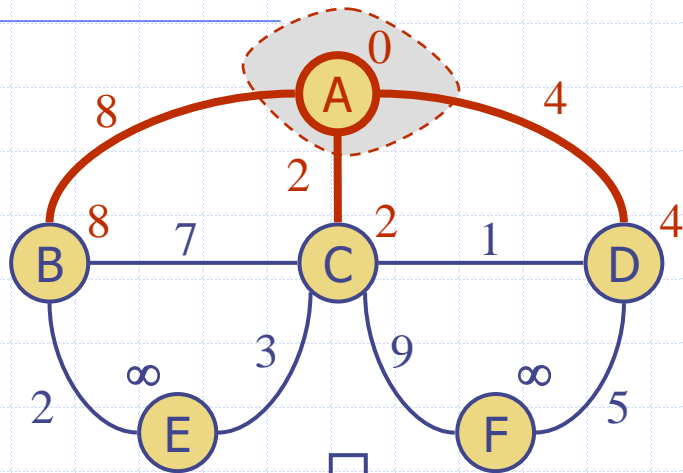
if $D[u] + w((u, z)) < D[z]$ **then**

$D[z] \leftarrow D[u] + w((u, z))$

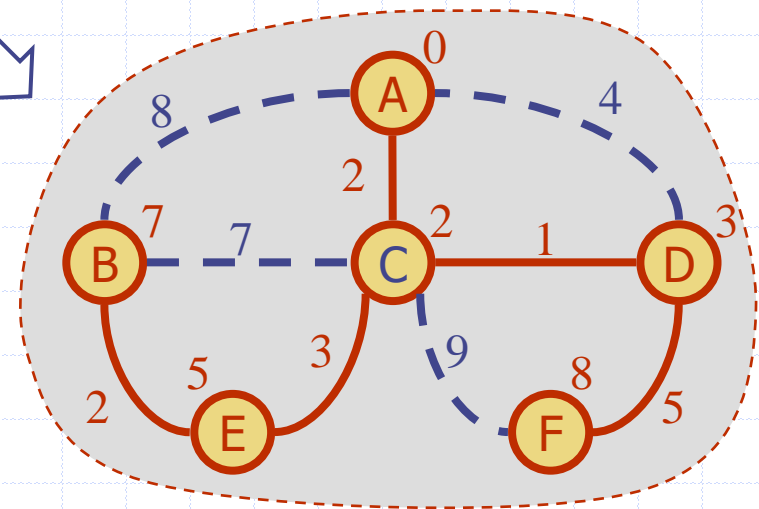
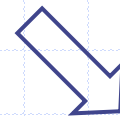
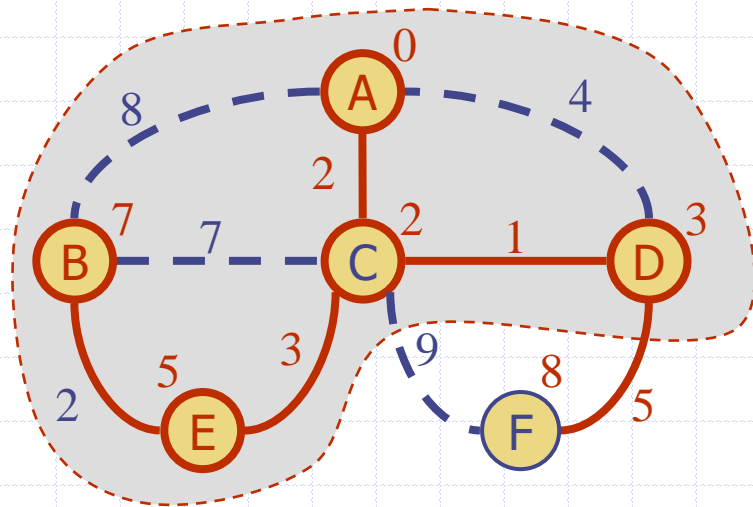
 Change the key for vertex z in Q to $D[z]$

return the label $D[u]$ of each vertex u

Παράδειγμα



Παράδειγμα (συνέχεια)

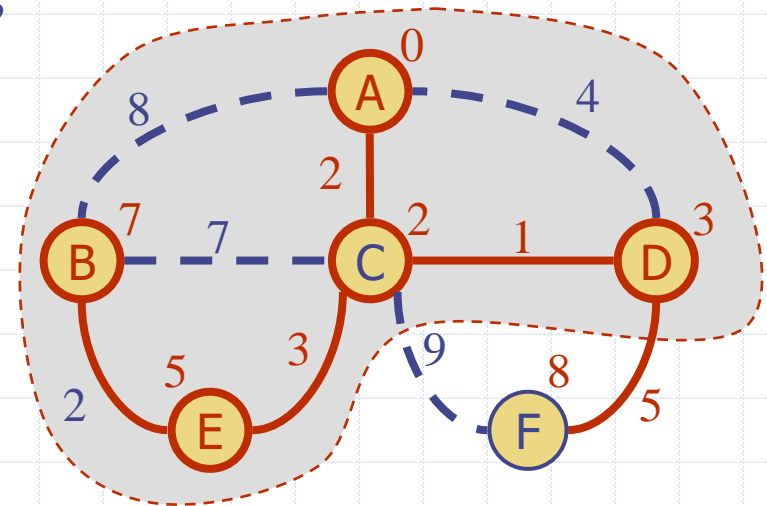


Ανάλυση αλγόριθμου του Dijkstra

- Λειτουργίες που εκτελούνται στο γράφο G με n κορυφές και m ακμές
 - Βρίσκουμε όλες τις ακμές κάθε κορυφής, μια φορά για κάθε κορυφή
- Λειτουργίες που επιδρούν στις ετικέτες
 - Θέτουμε/ανακτούμε τις ετικέτες απόστασης της κορυφής z , $O(\deg(z))$ φορές
 - Η ανάθεση/ανάκτηση τιμής μιας ετικέτας απαιτεί χρόνο $O(1)$
- Λειτουργίες στην ουρά προτεραιότητας
 - Κάθε κορυφή εισάγεται μία φορά και αφαιρείται μία φορά από την ουρά προτεραιότητας, κάθε εισαγωγή ή αφαίρεση απαιτεί χρόνο $O(\log n)$
 - Το κλειδί μιας κορυφής στην ουρά προτεραιότητας τροποποιείται το πολύ $\deg(w)$ φορές, κάθε αλλαγή κλειδιού είναι χρόνου $O(\log n)$
- Ο αλγόριθμος του Dijkstra εκτελείται σε χρόνο $O((n + m) \log n)$ όταν ο γράφος αναπαρίσταται με δομή λίστας/πίνακα γειτνίασης
 - Θυμηθείτε ότι $\sum_v \deg(v) = 2m$
- Ο χρόνος εκτέλεσης μπορεί να εκφραστεί ως $O(m \log n)$ εφόσον ο γράφος είναι συνεκτικός

Γιατί λειτουργεί ο αλγόριθμος του Dijkstra;

- Ο αλγόριθμος του Dijkstra βασίζεται στην άπληστη μέθοδο. Προσθέτει κορυφές σε αύξουσα σειρά απόστασης
 - Ας υποθέσουμε ότι δεν εντοπίζει όλες τις συντομότερες αποστάσεις. Έστω w η πρώτη κορυφή για την οποία ο αλγόριθμος επιστρέφει λάθος τιμή.
 - Όταν εξετάστηκε η προηγούμενη κορυφή u , η συντομότερη διαδρομή υπολογίστηκε ορθά μιας και η πρώτη λανθασμένη τιμή αφορά τη w .
 - Αλλά πραγματοποιήθηκε **χαλάρωση της ακμής** (u,w) εκείνη τη στιγμή!
 - Έτσι, όσο ισχύει $D[w] \geq D[u]$, η απόσταση της w δεν μπορεί να είναι λάθος. Οπότε δεν υπάρχει λάθος κορυφή.

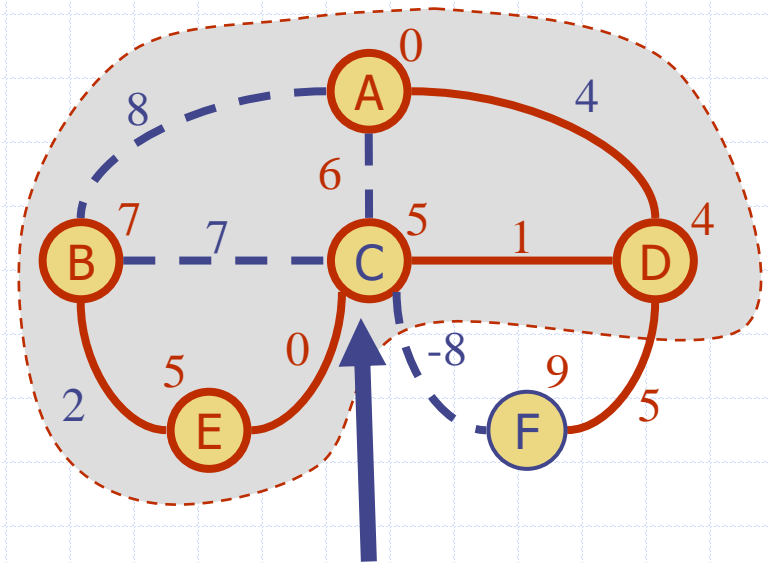


$(u,w) = (D,F)$ σε αυτό το παράδειγμα

Γιατί δεν λειτουργεί για ακμές αρνητικού βάρους;

Ο αλγόριθμος του Dijkstra βασίζεται στην άπληστη μέθοδο. Προσθέτει κορυφές σε αύξουσα σειρά απόστασης.

- Εάν μία κορυφή με ακμή αρνητικού βάρους προστεθεί αργά στο σύννεφο, θα επηρεάσει τις αποστάσεις των κορυφών που υπάρχουν ήδη στο σύννεφο.



Η πραγματική απόσταση της C' s είναι 1, αλλά έχει εισαχθεί ήδη στο σύννεφο με $D[C]=5$!

Ο αλγόριθμος των Bellman-Ford

- Λειτουργεί ακόμη και με ακμές αρνητικού βάρους
- Πρέπει να υποθέσουμε ότι έχουμε κατευθυνόμενες ακμές (αλλιώς θα είχαμε κύκλους αρνητικού βάρους)
- Η i επανάληψη βρίσκει όλες τις συντομότερες διαδρομές που χρησιμοποιούν i ακμές.
- Χρόνος εκτέλεσης: $O(nm)$.
- Μπορεί να επεκταθεί ώστε να ανιχνεύει, εφόσον υπάρχει, κύκλο αρνητικού βάρους
 - Πως;

Ο αλγόριθμος των Bellman-Ford

Algorithm BellmanFordShortestPaths(\vec{G}, v):

Input: A weighted directed graph \vec{G} with n vertices, and a vertex v of \vec{G}

Output: A label $D[u]$, for each vertex u of \vec{G} , such that $D[u]$ is the distance from v to u in \vec{G} , or an indication that \vec{G} has a negative-weight cycle

$D[v] \leftarrow 0$

for each vertex $u \neq v$ of \vec{G} **do**

$D[u] \leftarrow +\infty$

for $i \leftarrow 1$ to $n - 1$ **do**

for each (directed) edge (u, z) outgoing from u **do**

 // Perform the *relaxation* operation on (u, z)

if $D[u] + w((u, z)) < D[z]$ **then**

$D[z] \leftarrow D[u] + w((u, z))$

if there are no edges left with potential relaxation operations **then**

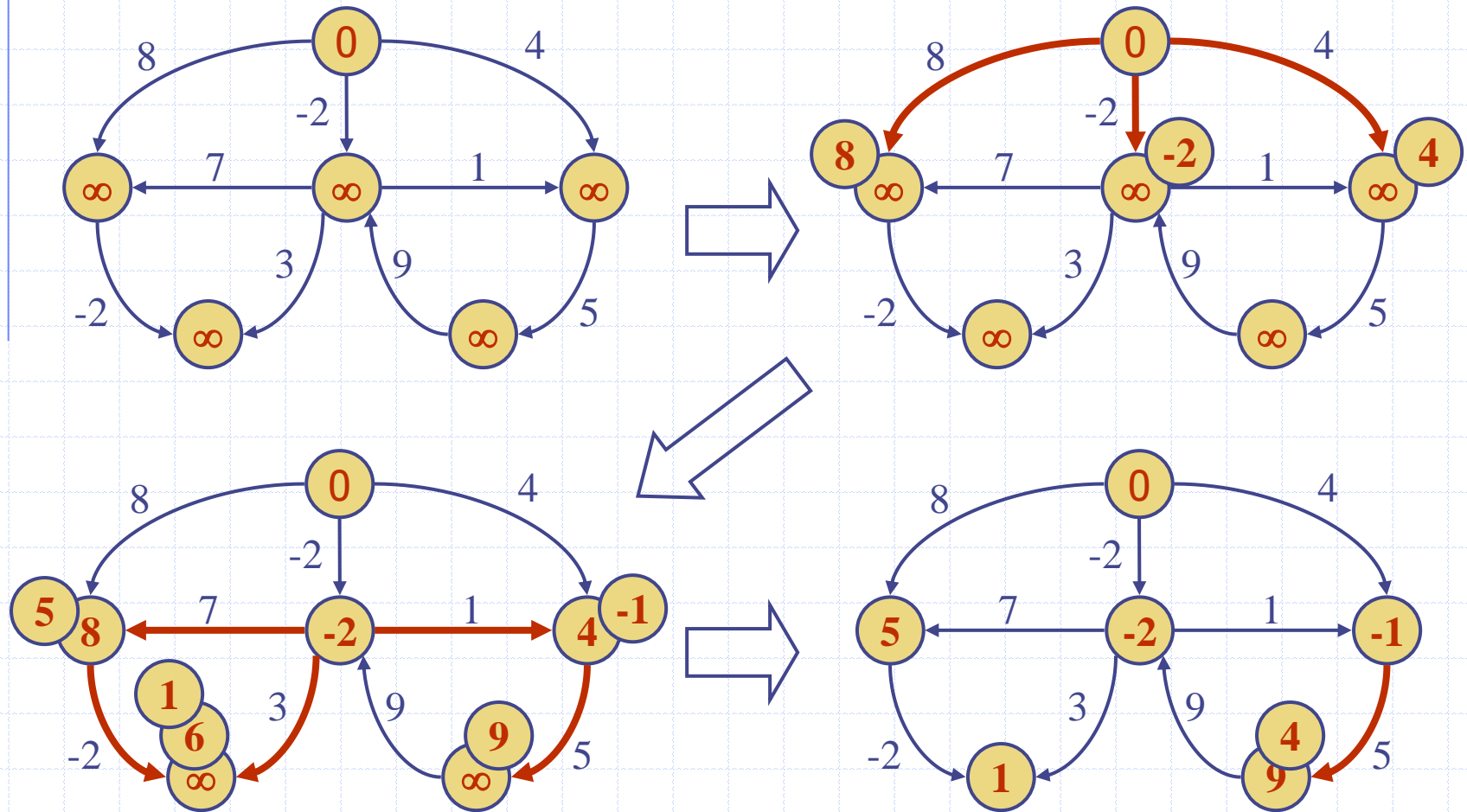
return the label $D[u]$ of each vertex u

else

return “ \vec{G} contains a negative-weight cycle”

Παράδειγμα Bellman-Ford

Οι κορυφές έχουν ετικέτες με τις $D[v]$ τιμές τους



Αλγόριθμος συντομότερης διαδρομής για DAGs

- Μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε έναν ειδικό αλγόριθμο εύρεσης συντομότερης διαδρομής που εφαρμόζεται σε κατευθυνόμενους ακυκλικούς γράφους (directed acyclic graphs - DAGs)
- Λειτουργεί ακόμη και με ακμές αρνητικού βάρους
- Χρησιμοποιεί τη λεγόμενη τοπολογική διάταξη (topological order)
- Δεν χρησιμοποιεί ιδιαίτερα σύνθετες δομές δεδομένων
- Είναι πολύ γρηγορότερος από τον αλγόριθμο του Dijkstra
- Χρόνος εκτέλεσης: $O(n+m)$

Αλγόριθμος συντομότερων διαδρομών για DAGs

Algorithm DAGShortestPaths(\vec{G}, s):

Input: A weighted directed acyclic graph (DAG) \vec{G} with n vertices and m edges, and a distinguished vertex s in \vec{G}

Output: A label $D[u]$, for each vertex u of \vec{G} , such that $D[u]$ is the distance from v to u in \vec{G}

Compute a topological ordering (v_1, v_2, \dots, v_n) for \vec{G}

$D[s] \leftarrow 0$

for each vertex $u \neq s$ of \vec{G} **do**

$D[u] \leftarrow +\infty$

for $i \leftarrow 1$ to $n - 1$ **do**

 // Relax each outgoing edge from v_i

for each edge (v_i, u) outgoing from v_i **do**

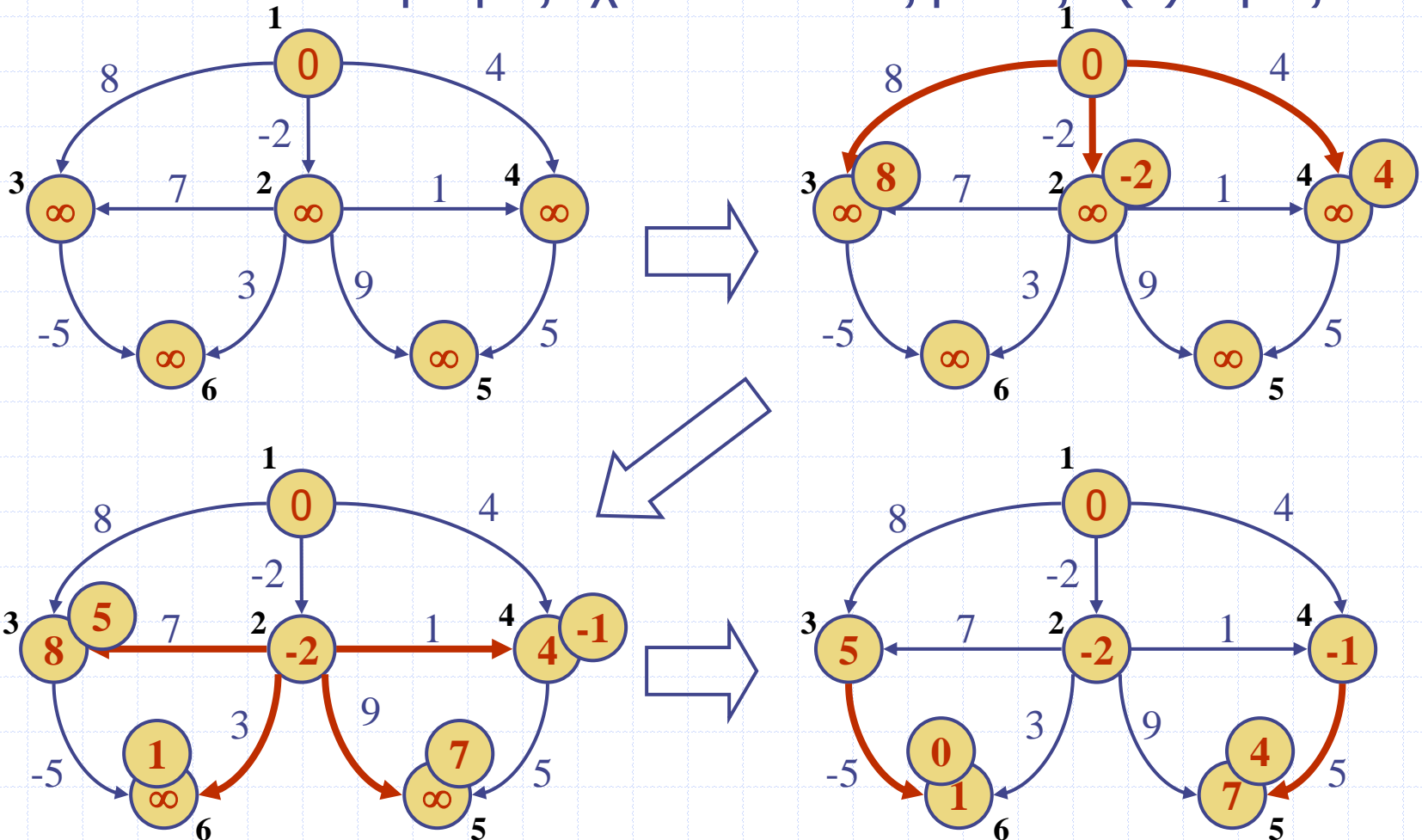
if $D[v_i] + w((v_i, u)) < D[u]$ **then**

$D[u] \leftarrow D[v_i] + w((v_i, u))$

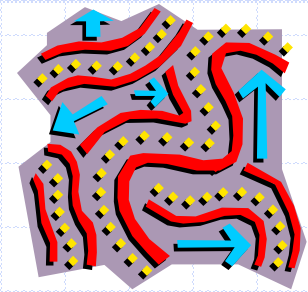
Output the distance labels D as the distances from s .

Παράδειγμα DAG

Οι κορυφές έχουν ετικέτες με τις $d(v)$ τιμές τους



Συντομότερες διαδρομές όλων των ζευγών



- Εύρεση της απόστασης μεταξύ κάθε ζεύγους κορυφών σε έναν σταθμισμένο κατευθυνόμενο γράφο G .
- Μπορούμε να κάνουμε n κλήσεις του αλγορίθμου του Dijkstra (εάν δεν υπάρχουν αρνητικές ακμές), σε χρόνο $O(nm \log n)$.
- Αντίστοιχα, n κλήσεις στον αλγόριθμο Bellman-Ford σε χρόνο $O(n^2m)$.
- Μπορούμε να επιτύχουμε χρόνο $O(n^3)$ χρησιμοποιώντας δυναμικό προγραμματισμό (παρόμοιο με τον αλγόριθμο **Floyd-Warshall**).

```
Algorithm AllPair( $G$ ) {assumes vertices  $1, \dots, n$ }
for all vertex pairs  $(i, j)$ 
  if  $i = j$ 
     $D_0[i, i] \leftarrow 0$ 
  else if  $(i, j)$  is an edge in  $G$ 
     $D_0[i, j] \leftarrow \text{weight of edge } (i, j)$ 
  else
     $D_0[i, j] \leftarrow +\infty$ 
for  $k \leftarrow 1$  to  $n$  do
  for  $i \leftarrow 1$  to  $n$  do
    for  $j \leftarrow 1$  to  $n$  do
       $D_k[i, j] \leftarrow \min\{D_{k-1}[i, j], D_{k-1}[i, k] + D_{k-1}[k, j]\}$ 
return  $D_n$ 
```

